

分类 指令助记符 功能说明 对应不同型号的 PLC
FX0S FX0N FX1S FX1N FX2N FX2NC

程序流程

- 00 CJ 条件跳转 P P P P P
- 01 CALL 子程序调用 $\hat{1} \hat{1}$ P P P
- 02 SRET 子程序返回 $\hat{1} \hat{1}$ P P P
- 03 IRET 中断返回 P P P P P
- 04 EI 开中断 P P P P P
- 05 DI 关中断 P P P P P
- 06 FEND 主程序结束 P P P P P
- 07 WDT 监视定时器刷新 P P P P P
- 08 FOR 循环的起点与次数 P P P P P
- 09 NEXT 循环的终点 P P P P P

传送与比较

- 10 CMP 比较 P P P P P
- 11 ZCP 区间比较 P P P P P
- 12 MOV 传送 P P P P P
- 13 SMOV 位传送 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1}$ P
- 14 CML 取反传送 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1}$ P
- 15 BMOV 成批传送 $\hat{1}$ P P P P
- 16 FMOV 多点传送 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1}$ P
- 17 XCH 交换 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1}$ P
- 18 BCD 二进制转换成BCD码 P P P P P
- 19 BIN BCD码转换成二进制 P P P P P

算术与逻辑运算

- 20 ADD 二进制加法运算 P P P P P
- 21 SUB 二进制减法运算 P P P P P

- 22 MUL 二进制乘法运算 P P P P P
- 23 DIV 二进制除法运算 P P P P P
- 24 INC 二进制加1运算 P P P P P
- 25 DEC 二进制减1运算 P P P P P
- 26 WAND 字逻辑与 P P P P P
- 27 WOR 字逻辑或 P P P P P
- 28 WXOR 字逻辑异或 P P P P P
- 29 NEG 求二进制补码 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$

循环与移位

- 30 ROR 循环右移 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$
- 31 ROL 循环左移 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$
- 32 RCR 带进位右移 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$
- 33 RCL 带进位左移 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$
- 34 SFTR 位右移 P P P P P
- 35 SFTL 位左移 P P P P P
- 36 WSFR 字右移 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$
- 37 WSFL 字左移 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$
- 38 SFWR FIFO(先入先出)写入 $\hat{1} \hat{1} P P P$
- 39 SFRD FIFO(先入先出)读出 $\hat{1} \hat{1} P P P$

数据处理

- 40 ZRST 区间复位 P P P P P
- 41 DECO 解码 P P P P P
- 42 ENCO 编码 P P P P P
- 43 SUM 统计 ON 位数 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$
- 44 BON 查询位某状态 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$
- 45 MEAN 求平均值 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$
- 46 ANS 报警器置位 $\hat{1} \hat{1} \hat{1} \hat{1} P$

- 47 ANR 报警器复位 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 48 SQR 求平方根 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 49 FLT 整数与浮点数转换 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$

高速处理

- 50 REF 输入输出刷新 P P P P P
- 51 REFF 输入滤波时间调整 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 52 MTR 矩阵输入 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 53 HSCS 比较置位（高速计数用） $\hat{I} P P P P$
- 54 HSCR 比较复位（高速计数用） $\hat{I} P P P P$
- 55 HSZ 区间比较（高速计数用） $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 56 SPD 脉冲密度 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 57 PLSY 指定频率脉冲输出 P P P P P
- 58 PWM 脉宽调制输出 P P P P P
- 59 PLSR 带加减速脉冲输出 $\hat{I} \hat{I} P P P$

方便指令

- 60 IST 状态初始化 P P P P P
- 61 SER 数据查找 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 62 ABSD 凸轮控制（绝对式） $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 63 INCD 凸轮控制（增量式） $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 64 TTMR 示教定时器 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 65 STMR 非凡定时器 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 66 ALT 交替输出 P P P P P
- 67 RAMP 斜坡信号 P P P P P
- 68 ROTC 旋转工作台控制 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 69 SORT 列表数据排序 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$

外部设备

- 70 TKY 10键输入 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 71 HKY 16键输入 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 72 DSW BCD 数字开关输入 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 73 SEGD 七段码译码 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 74 SEGL 七段码分时显示 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 75 ARWS 方向开关 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 76 ASC ASCII 码转换 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 77 PR ASCII 码打印输出 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 78 FROM BFM 读出 $\hat{I} P \hat{I} P P$
- 79 TO BFM 写入 $\hat{I} P \hat{I} P P$

外围设备

- 80 RS 串行数据传送 $\hat{I} P P P P$
- 81 PRUN 八进制位传送(#) $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 82 ASCI 16进制数转换成 ASCII 码 $\hat{I} P P P P$
- 83 HEX ASCII 码转换成16进制数 $\hat{I} P P P P$
- 84 CCD 校验 $\hat{I} P P P P$
- 85 VRRD 电位器变量输入 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 86 VRSC 电位器变量区间 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 87 --
- 88 PID PID 运算 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 89 --

浮点数运算

- 110 ECMP 二进制浮点数比较 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 111 EZCP 二进制浮点数区间比较 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 118 EBCD 二进制浮点数→十进制浮点数 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 119 EBIN 十进制浮点数→二进制浮点数 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 120 EADD 二进制浮点数加法 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$

- 121 EUSB 二进制浮点数减法 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 122 EMUL 二进制浮点数乘法 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 123 EDIV 二进制浮点数除法 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 127 ESQR 二进制浮点数开平方 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 129 INT 二进制浮点数 \rightarrow 二进制整数 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 130 SIN 二进制浮点数 Sin 运算 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 131 COS 二进制浮点数 Cos 运算 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 132 TAN 二进制浮点数 Tan 运算 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 147 SWAP 高低字节交换 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$

定位

- 155 ABS ABS 当前值读取 $\hat{I} \hat{I} P P \hat{I}$
- 156 ZRN 原点回归 $\hat{I} \hat{I} P P \hat{I}$
- 157 PLSY 可变速的脉冲输出 $\hat{I} \hat{I} P P \hat{I}$
- 158 DRVI 相对位置控制 $\hat{I} \hat{I} P P \hat{I}$
- 159 DRVA 绝对位置控制 $\hat{I} \hat{I} P P \hat{I}$

时钟运算

- 160 TCMP 时钟数据比较 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 161 TZCP 时钟数据区间比较 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 162 TADD 时钟数据加法 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 163 TSUB 时钟数据减法 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 166 TRD 时钟数据读出 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 167 TWR 时钟数据写入 $\hat{I} \hat{I} P P P$
- 169 HOUR 计时仪 $\hat{I} \hat{I} P P$

外围设备

- 170 GRY 二进制数 \rightarrow 格雷码 $\hat{I} \hat{I} \hat{I} \hat{I} P$
- 171 GBIN 格雷码 \rightarrow 二进制数 \hat{I}

176 RD3A 模拟量模块 (FX0N-3A) 读出 $\hat{I} P \hat{I} P \hat{I}$

177 WR3A 模拟量模块 (FX0N-3A) 写入 $\hat{I} P \hat{I} P \hat{I}$

触点比较

224 LD= (S1) = (S2)时起始触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

225 LD> (S1) > (S2)时起始触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

226 LD< (S1) < (S2)时起始触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

228 LD<> (S1) <> (S2)时起始触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

229 LD \cong (S1) \cong (S2)时起始触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

230 LD \cong (S1) \cong (S2)时起始触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

232 AND= (S1) = (S2)时串联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

233 AND> (S1) > (S2)时串联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

234 AND< (S1) < (S2)时串联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

236 AND<> (S1) <> (S2)时串联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

237 AND \cong (S1) \cong (S2)时串联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

238 AND \cong (S1) \cong (S2)时串联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

240 OR= (S1) = (S2)时并联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

241 OR> (S1) > (S2)时并联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

242 OR< (S1) < (S2)时并联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

244 OR<> (S1) <> (S2)时并联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

245 OR \cong (S1) \cong (S2)时并联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$

246 OR \cong (S1) \cong (S2)时并联触点接通 $\hat{I} \hat{I} P P P$